

Kilim:

# Isolation-Typed Actors for Java

秋山 茂樹

Secure Compiler Seminar (2011/1/12)

# Kilim:

## Isolation-Typed Actors for Java

- ❖ Java & 共有メモリマシン上で actor ライブラリ Kilim を設計 & 実装
  - 1) ultra-lightweight threads
  - 2) a message-passing framework
  - 3) **isolation-aware messaging**
- ❖ 静的な手続き内ヒープ解析により、安全な zero copy messaging を実現

# Kilim: Isolation-Typed Actors for Java

❖ 著者:

Sriram Srinivasan, Alan Mycroft

(University of Cambridge Computer Laboratory)

❖ 発表場所:

ECOOP 2008

(22nd European Conference on Object-Oriented Programming)

# 発表の流れ

1. Kilim の概要
2. Core Language
3. Heap Graph Construction
4. Isolation Capability Checking
5. まとめ

## 1. Kilim の概要

# 並列分散プログラミングの現状

- ❖ multiple cores in one processor,  
multiple NUMA processors in one node,  
many nodes in a data center,  
many data centers
- ❖ 問題点:
  - ❖ レイヤ間でプログラミングモデルが異なる
  - ❖ 共有メモリモデル (shared object, lock) は  
correctness, fairness, efficiency を得るのが難しい

## 1. Kilim の概要

# Actor モデル

- ❖ independent communicating sequential entities
  - ❖ no sharing
  - ❖ message passing
- ❖ 利点
  - ❖ component-oriented testing
  - ❖ elimination of data races
  - ❖ unification of local and distributed programming
  - ❖ better optimization opportunity
  - ❖ failure-independence between actors

## 1. Kilim の概要

# Motivation

- ❖ split-phase workload (CPU, I/O) や service-oriented workflow をうまく扱える言語
- ❖ Actor の並行で疎結合であるという性質を利用
- ❖ すぐに実用化するための要求:
  - ❖ Java syntax や JVM に変更を加えない
  - ❖ 軽量の actor 生成
  - ❖ 高速なメッセージング
  - ❖ 言語/処理系非依存な手法

## 1. Kilim の概要

# Kilim

- ❖ 次の特徴を持つ actor フレームワーク
  - ❖ Ultra-lightweight threads
  - ❖ **メッセージ型**
  - ❖ **メッセージの静的な isolation を保証**
  - ❖ ランタイムライブラリ (mailbox, alting, etc...)

複数のスレッドで  
メッセージが共有されない

## 1. Kilim の概要

# メッセージ

- ❖ メッセージ型 (Message interface)

- ❖ フィールドとして許されるのは:

- ❖ Primitive types

- ❖ Message

- ❖ Primitive types と Message の配列

メッセージはヒープ内で  
**木構造**をとる

- ❖ たかだか1つのオブジェクトから参照される

- ❖ たかだか1つの actor に所有される

(**isolation**, interference-freedom)

**Isolation qualifiers** と静的ヒープ解析  
(shape analysis) を用いて保証

## 1. Kilim の概要

# Isolation qualifiers / capabilities

### ❖ Message に対する操作の権限 (capability)

#### ❖ free:

- ❖ フィールドを変更可能

- ❖ ヒープ内から参照されていない  
(= ヒープ上の木構造を考えたとき root である)

(ローカル変数を考えなければ)

**安全に send 可能**

#### ❖ cuttable:

- ❖ フィールドを変更可能

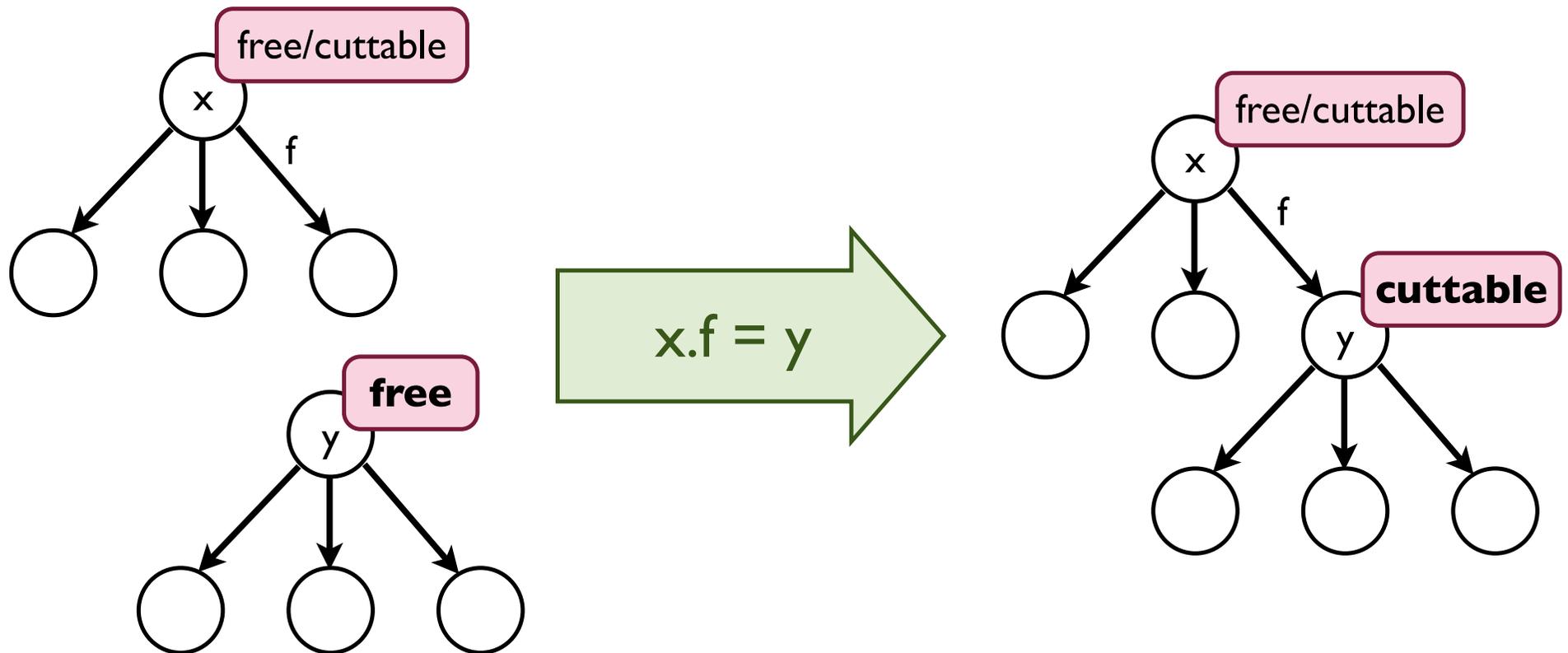
#### ❖ safe:

- ❖ フィールドを変更不能 (cf. C's const)

# 1. Kilim の概要

## free と cuttable

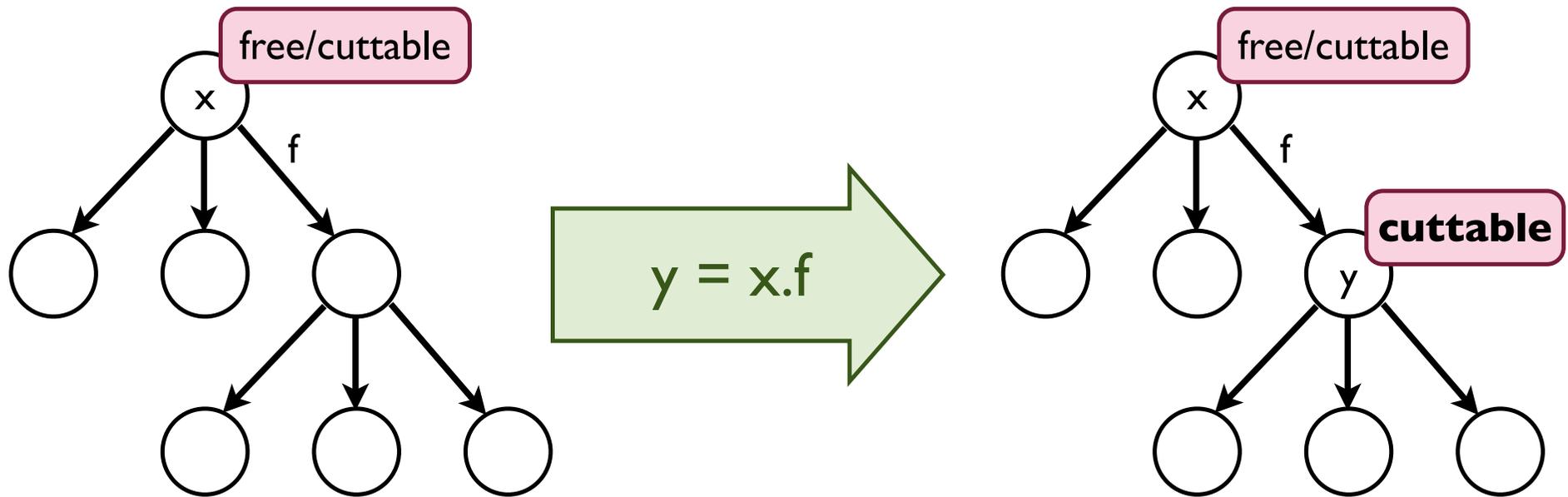
### ❖ フィールドの更新



# 1. Kilim の概要

## free と cuttable

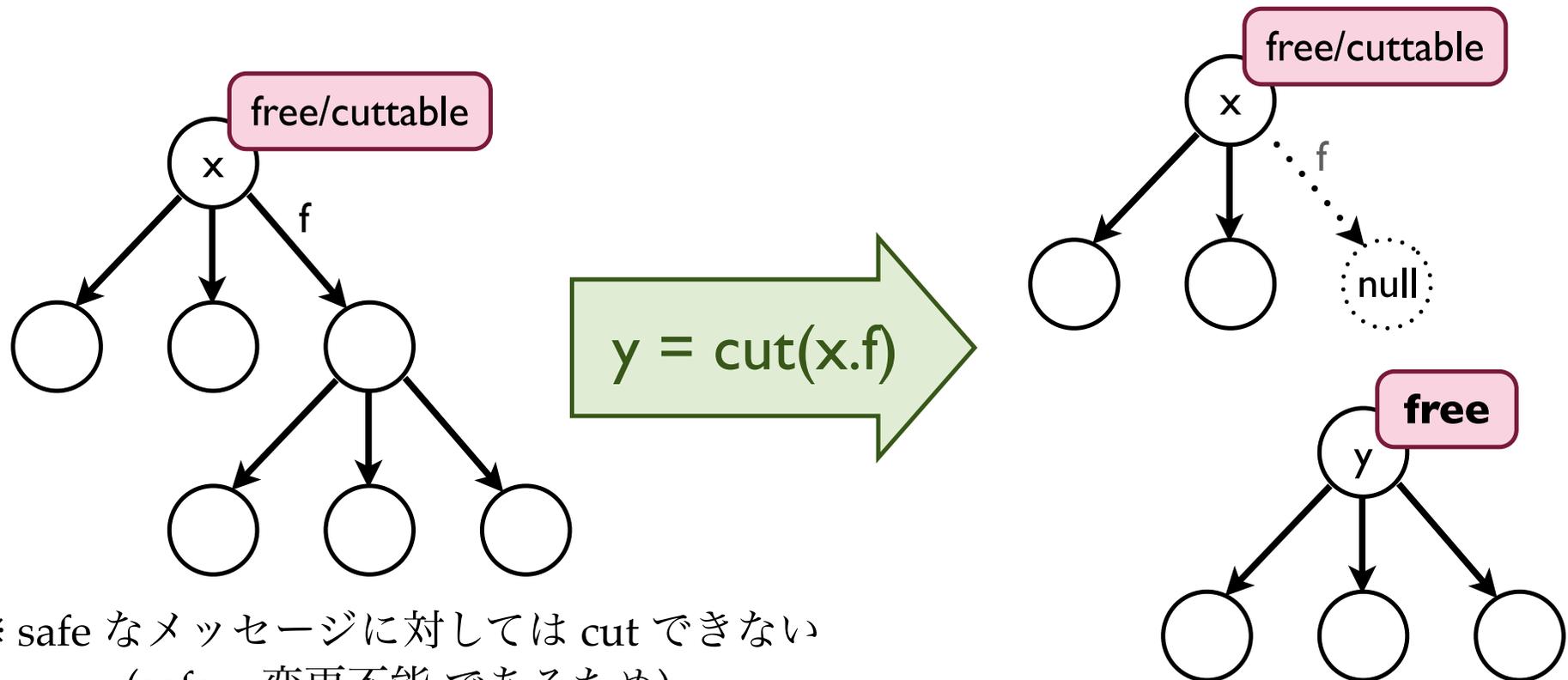
❖ フィールドの読み出し



## 1. Kilim の概要

# Cut operator

- ❖ メッセージのフィールドが参照しているメッセージを“切り取る”



※ safe なメッセージに対しては cut できない  
(safe = 変更不能 であるため)

## 1. Kilim の概要

# 例: TextServer

MailBox = thread-safe queue  
thread 間で共有可能 (**Sharable**)

```
class TextServer extends Actor {  
    MailBox mb;  
    TextServer(MailBox mb){this.mb = mb;}  
    @pausable  
    void execute() {  
        while (true) {  
            TextMsg m = mb.get();  
            transform(m);  
            reply(m);  
        }  
    }  
    @pausable  
    void reply(@free TextMsg m) {  
        m.replymb.put(m);  
    }  
    void transform(@safe TextMsg m){...}  
}
```

1. メッセージを受け取り、
2. 内部状態を変更、
3. メッセージを返す

## 1. Kilim の概要

# 例: TextServer

```
class TextServer
  MailBox mb;
  TextServer(MailBox mb){this.mb = mb;}
  @pausable
  void execute() {
    while (true) {
      TextMsg m = mb.get();
      transform(m);
      reply(m);
    }
  }
  @pausable
  void reply(@free TextMsg m) {
    m.replymb.put(m);
  }
  void transform(@safe TextMsg m){...}
}
```

コンテキストスイッチし得る  
(MailBox.get/put など呼び出し得る)  
関数には **@pausable** をつける

## 1. Kilim の概要

# 例: TextServer

```
class TextServer extends Actor {
  MailBox mb;
  TextServer(MailBox mb){this.mb = mb;}
  @pausable
  void execute() {
    while (true) {
      TextMsg m = mb.get
      transform(m);
      reply(m);
    }
  }
  @pausable
  void reply(@free TextMsg m) {
    m.replymb.put(m);
  }
  void transform(@safe TextMsg m){...}
```

MailBox.put の引数は free でないと  
いけない (安全な messaging のため)  
ので **@free** をつける

reply 呼び出し後は、free 引数に  
渡したメッセージは使用不能になる

## 1. Kilim の概要

# 例: TextServer

```
class TextServer extends Actor {
  MailBox mb;
  TextServer(MailBox mb){this.mb = mb;}
  @pausable
  void execute() {
    while (true) {
      TextMsg m = mb.get();
      transform(m);
      reply(m);
    }
  }
}
```

safe 引数に渡したメッセージは  
メソッド呼び出し後も使用可能

**@pausable**

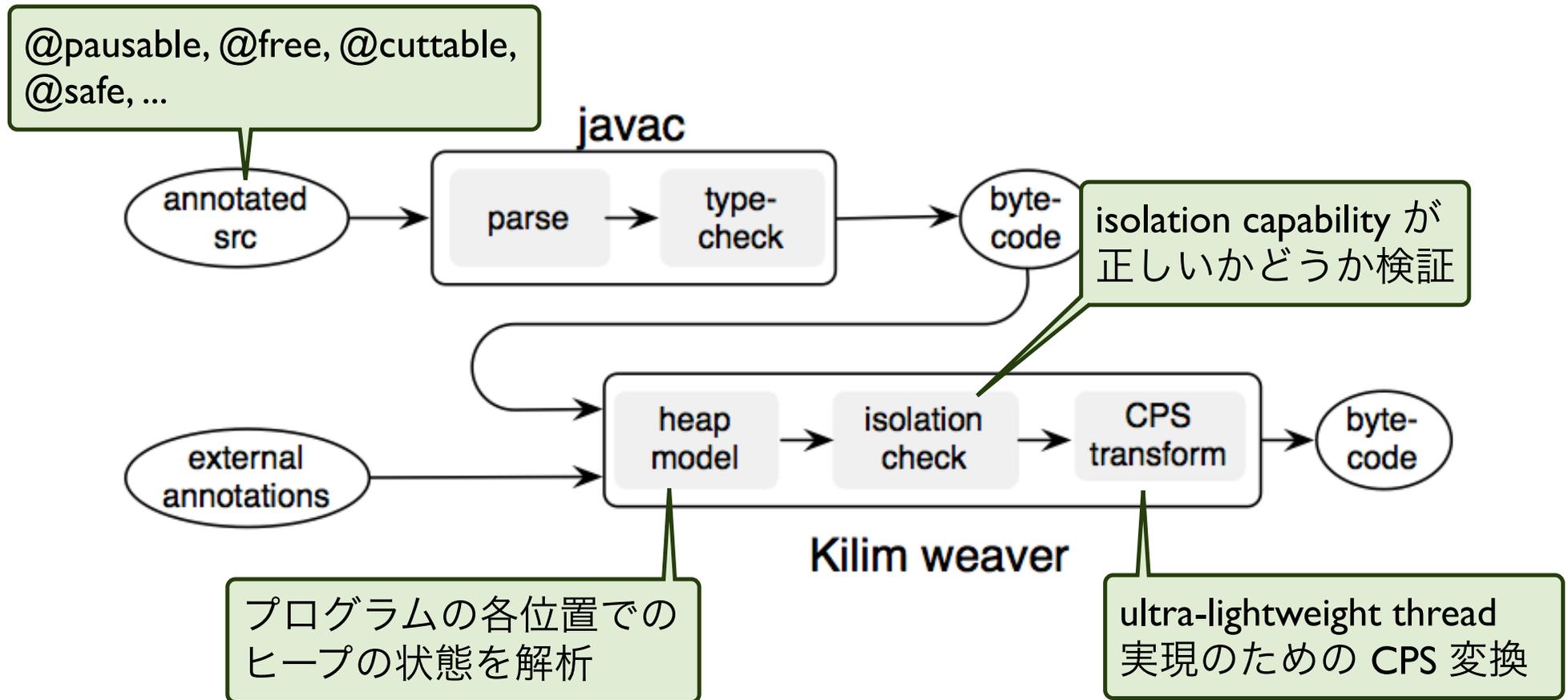
```
@free TextMsg  
.put(m);
```

transform 内で変更する必要が  
ないので、変更不能を表す  
**@safe** をつけている

```
void transform(@safe TextMsg m){...}  
}
```

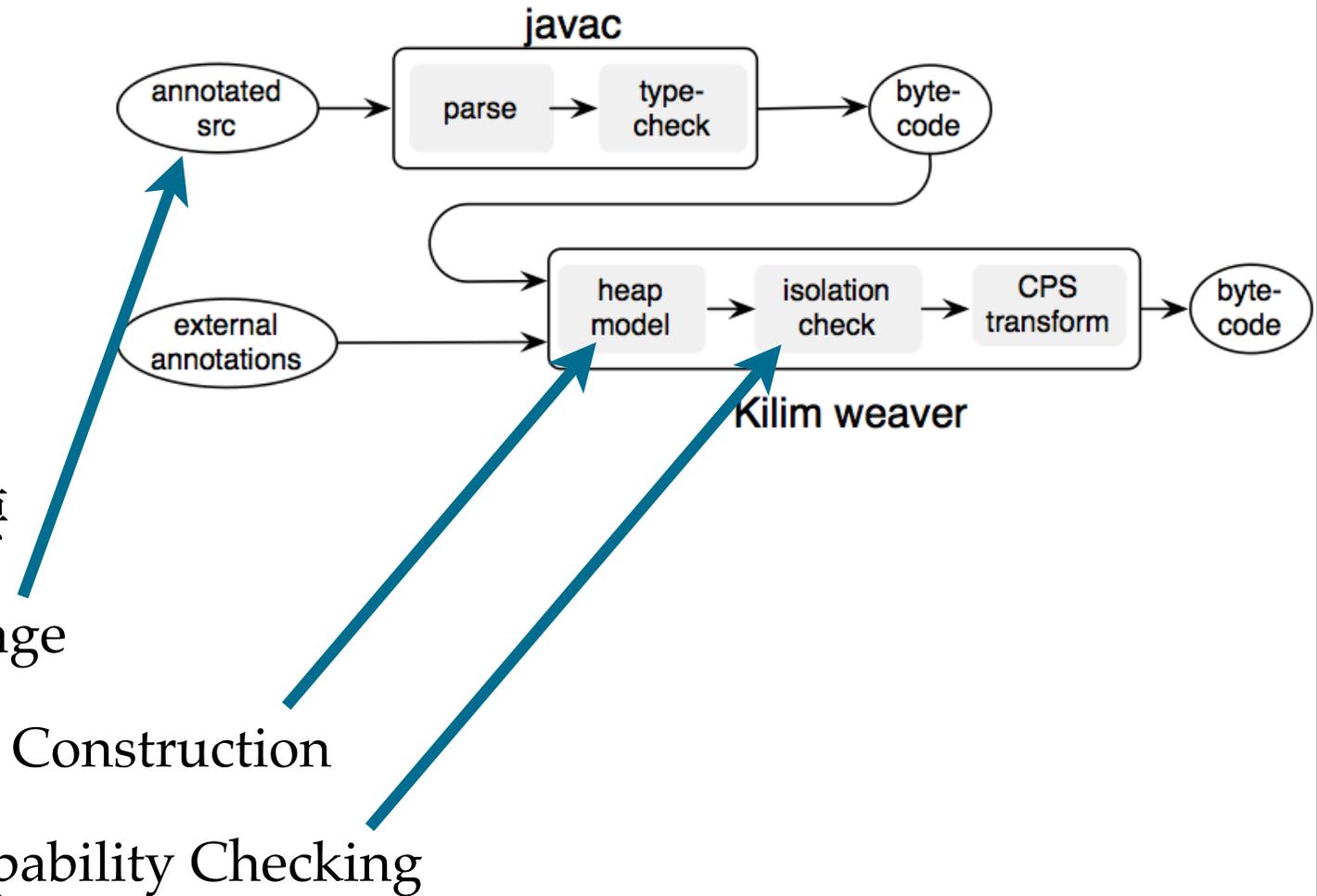
# 1. Kilim の概要

## コンパイルプロセス



## 1. Kilim の概要

# コンパイルプロセス



## 2. Core Language

# Core syntax

qualifier は引数および戻り値  
に対してのみ記述する

---

$$\begin{aligned} \text{FuncDcl} &::= \text{free}_{\text{opt}} \ m(\vec{p} : \vec{\alpha}) \{ (lb : \text{Stmt})^*; \} \\ \text{Stmt} &::= x := \text{new} \quad | \quad x := y \\ &\quad | \quad x := y.f \quad | \quad x.f := y \quad | \quad x := \text{cut}(y.f) \\ &\quad | \quad x := y[\cdot] \quad | \quad x[\cdot] := y \quad | \quad x := \text{cut}(y[\cdot]) \\ &\quad | \quad x := m(\vec{y}) \quad | \quad \text{if/goto } \vec{lb} \quad | \quad \text{return } x \end{aligned}$$

---

$x, y, p \in$  variable names

$f \in$  field names

$lb \in$  label names

$m \in$  function names

$sel \in$  field names  $\cup \{[\cdot]\}$

$[\cdot]$  pseudo field name for array access

$\alpha, \beta \in$  isolation qualifier  $\{free, \text{cuttable}, safe\}$

$null$  is treated as a special readonly variable

---

### 3. Heap Graph Construction

# Heap graph construction

- ❖ Shape analysis [Wilhelm et al. 00] の一種
- ❖ 特徴:
  - ❖ Isolation qualifiers
  - ❖ Tree-structure
  - ❖ Local analysis
  - ❖ Cut operator

### 3. Heap Graph Construction

# Heap graph

---

$G : \langle L, E \rangle$	Heap graph is a pair of local var info $L$ and edges $E$
$L \in \mathcal{P}(\langle Var, LNode \rangle)$	$L$ = relation between local variable names and <i>nodes</i> ( $LNode$ is logically the nodes of the graph)
$E \in \mathcal{P}(\langle Node, sel, Node \rangle)$	$E$ = a set of Node-Node edges labelled with field names
$LNode \in \mathcal{P}(Var)$	Heap Graph node; in this formalism the name of the node consists of the set of local variable names that may point to it. Well-formedness: $\langle x, N \rangle \in L \Leftrightarrow x \in N$
$Node \in \mathcal{P}(Var) \cup \{\emptyset\}$	Labelled nodes plus summary node.
Convenience:	
$L(x) \stackrel{def}{=} \{N \mid \langle x, N \rangle \in L\}$	set of $LNodes$ to which a local variable might point.

---

### 3. Heap Graph Construction

# Heap graph

- ❖ 変数から参照されているオブジェクトにのみ着目

```
a = new; b = new; c = new  
if ...
```

```
  a.f = b  
  d = b
```

```
else  
  a.f = c  
  d = c
```

```
  e = d.g
```

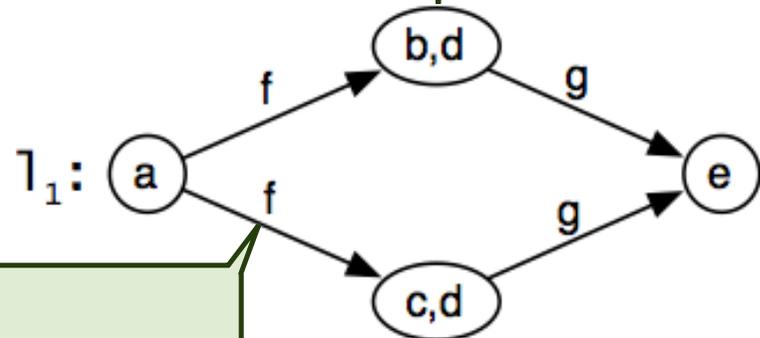
$\tau_1$ :

```
  d = null  
  b.g = null
```

$\tau_2$ :

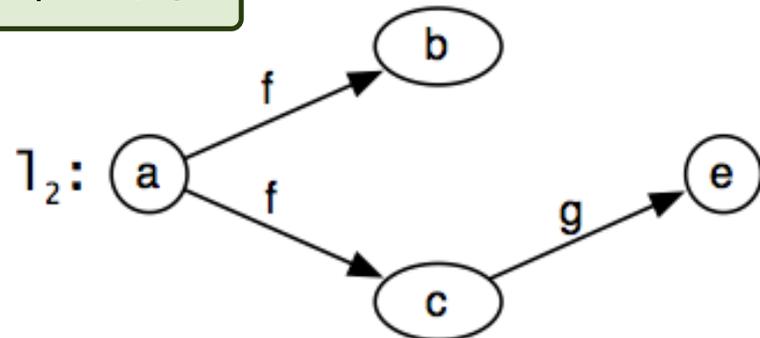
**ノード:**

参照している可能性のある変数の集合  
= オブジェクト (runtime object の集合)



**エッジ:**

オブジェクトのフィールド



### 3. Heap Graph Construction

# Heap graph construction

初期状態のヒープグラフ: 空グラフ

$$G_{out}^{init} = \langle \{ \}, \{ \} \rangle$$

$$G_{in}^l = \bigcup \{ G_{out}^{l'} \mid (l', l) \in CFG \}$$

$$G_{out}^l = \llbracket \cdot \rrbracket (G_{in}^l)$$

ノードの入口におけるヒープグラフ:  
predecessors の出口でのヒープグラフ  
の和集合

ノードの出口におけるヒープグラフ:  
ノードの入口におけるヒープグラフ  
に対して transfer function を適用

transfer function:

各ステートメントが  
ヒープに及ぼす作用を表現した関数

通常の shape analysis との違い:  
データ共有を扱わない => シンプル

### 3. Heap Graph Construction

# Transfer functions

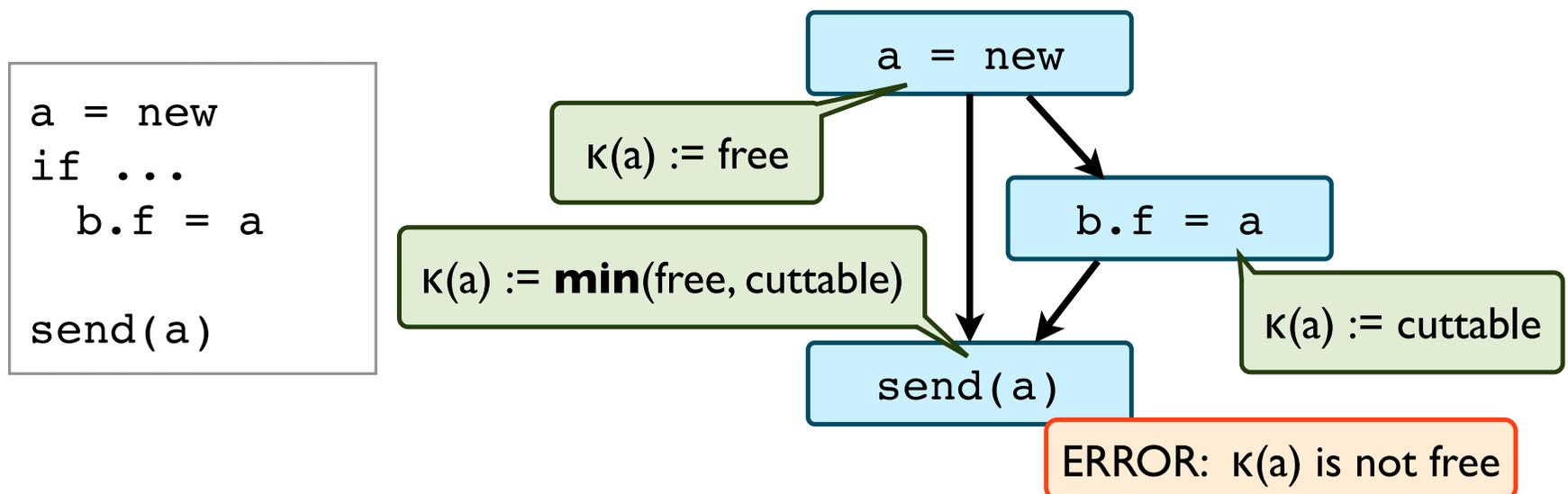
$\llbracket \text{entry}(mthd) \rrbracket G$	$\mathbf{L}'' = \bigcup_i \{ \langle p_i, \{p_i\} \rangle \}$ <p style="text-align: center;">where <math>p_i</math> is the <math>i^{th}</math> parameter of <math>mthd</math></p> $\mathbf{E}'' = \{ \}$
$\llbracket x := \text{new} \rrbracket G$	$G' : \langle L', E' \rangle = \text{kill}(G, x)$ $\mathbf{L}'' = L' \cup \langle x, \{x\} \rangle, \quad \mathbf{E}'' = E'$
$\llbracket x := y \rrbracket G$	$G' : \langle L', E' \rangle = \text{kill}(G, x)$ $\mathbf{L}'' = \{ \langle v, V_x^y \rangle \mid \langle v, V \rangle \in L' \}$ $\mathbf{E}'' = \{ \langle S_x^y, \text{sel}, T_x^y \rangle \mid \langle S, \text{sel}, T \rangle \in E' \}$
$\llbracket x.f := y \rrbracket G$	$E' = E \setminus \{ \langle S, f, * \rangle \in E \mid x \in S \}$ $\mathbf{E}'' = \begin{cases} E' & \text{if } y \equiv \text{null} \\ E' \cup \{ \langle S, f, T \rangle \mid x \in S \wedge y \in T \} & \text{otherwise} \end{cases}$ $\mathbf{L}'' = L$
$\llbracket x[\cdot] := y \rrbracket G$	$\mathbf{E}'' = \begin{cases} E & \text{if } y \equiv \text{null} \\ E \cup \{ \langle S, [\cdot]', T \rangle \mid x \in S \wedge y \in T \} & \text{otherwise} \end{cases}$ $\mathbf{L}'' = L$
$\llbracket x := y.sel \rrbracket G$	$G' : \langle L', E' \rangle = \text{kill}(G, x)$ $\mathbf{L}'' = L'$ $\cup \{ \langle t, T_x \rangle \mid \langle t, T \rangle \in L' \wedge \langle y, S \rangle \in L' \wedge \langle S, \text{sel}, T \rangle \in E' \}$ $\cup \{ \langle x, T_x \rangle \mid \langle y, S \rangle \in L' \wedge \langle S, \text{sel}, T \rangle \in E' \}$ $\mathbf{E}'' = ( E' \setminus \bigcup \{ \langle y, \text{sel}, * \rangle \in E' \} )$ $\cup \{ \langle y, \text{sel}, T_x \rangle \mid \langle y, \text{sel}, T \rangle \in E' \}$ $\cup \{ \langle T_x, \text{sel}, U \rangle \mid \langle T, \text{sel}, U \rangle \in E' \}$
$\llbracket x := \text{cut}(y.sel) \rrbracket$	$\llbracket y.sel := \text{null} \rrbracket \circ \llbracket x := y.sel \rrbracket$
$\llbracket x := m(\vec{v}) \rrbracket G$	$G' : \langle L', E' \rangle = \text{kill}(G, x)$ $\mathbf{L}'' = L' \cup \{ \langle x, \{x\} \rangle \}$ $\mathbf{E}'' = E'$

## 4. Isolation Capability Checking

# Isolation capability checking

### ❖ Capability の推論

各プログラムポイントにおいて  
ヒープグラフの各ノードと capability を関連付ける  
(=  $\kappa : \text{LNode} \rightarrow \text{Capability}$  を求める)



## 4. Isolation Capability Checking

# Transfer functions

---

$$\llbracket \text{entry}(mthd) \rrbracket \kappa = [\vec{p} \mapsto \vec{\alpha}]$$

---

$$\llbracket x := \text{new } T \rrbracket \kappa = \kappa[x \mapsto \text{free}]$$

---

$$\llbracket x := y \rrbracket \kappa = \kappa[x \mapsto \kappa(y)]$$

---

$$\llbracket x.f := y \rrbracket \kappa = \begin{array}{l} \text{precondition : } \kappa(y) = \text{free} \\ \kappa[y \mapsto \text{cuttable}] \end{array}$$

---

$$\llbracket x := y.f \rrbracket \kappa = \begin{array}{l} \kappa[x \mapsto s] \\ s = \begin{cases} \text{safe} & \text{if } \kappa(y) = \text{safe} \\ \text{cuttable} & \text{if } \kappa(y) \in \{\text{free}, \text{cuttable}\} \end{cases} \end{array}$$

---

$$\llbracket x := m(\vec{y}) \rrbracket \kappa = \begin{array}{l} \text{precondition : } \beta_i \sqsubseteq \kappa(y_i) \wedge (\forall i \neq j)(\text{disjoint}(y_i, y_j) \vee \beta_i = \beta_j = \text{safe}) \\ \kappa \left[ \begin{array}{l} \text{dependants}(y_i) \cup \{y_i\} \mapsto \perp, \text{ if } (\beta_i = \text{free}) \\ \text{dependants}(y_i) \mapsto \perp, \quad \text{ if } (\beta_i = \text{cuttable}) \end{array} \right] \left[ x \mapsto \text{free} \right] \\ \text{(assumption: } m \text{'s signature is free } m(\vec{\beta}). \text{ Return value is always free)} \end{array}$$

---

$$\llbracket x := \text{cut}(y.f) \rrbracket \kappa = \begin{array}{l} \text{precondition : } \kappa(y) \in \{\text{free}, \text{cuttable}\} \\ \kappa[x \mapsto \text{free}] \end{array}$$

---

$$\llbracket \text{return } x \rrbracket \kappa = \begin{array}{l} \text{precondition : } \kappa(x) = \text{free} \wedge \forall i(\alpha_i = \text{cuttable} \implies \text{disjoint}(x, p_i)) \\ \kappa \text{ (no change)} \end{array}$$

---

## 4. Isolation Capability Checking

# Transfer functions

メソッドのエントリポイント:  
仮引数と与えられた capability の対応を追加

$$\llbracket \text{entry}(mthd) \rrbracket \kappa = [\vec{p} \mapsto \vec{\alpha}]$$

$$\llbracket x := \text{new } T \rrbracket \kappa = \kappa[x \mapsto \text{free}]$$

$$\llbracket x := y \rrbracket \kappa = \kappa[x \mapsto \kappa(y)]$$

オブジェクト生成:  
新たに生成したオブジェクトは free

$$\llbracket x.f := y \rrbracket \kappa = \kappa[y \mapsto \text{cuttable}]$$

*precondition :  $\kappa(y) = \text{free}$*

フィールドへの代入:  
代入できるのは free のみ。  
代入後に代入した変数は cuttable になる

## 4. Isolation Capability Checking

# Transfer functions

フィールドの読み出し:

オブジェクトが *safe* なら読んだ値も *safe*  
*free/cutable* なら読んだ値は *cutable*

$$\llbracket x := y.f \rrbracket \kappa = \kappa[x \mapsto s]$$
$$s = \begin{cases} \textit{safe} & \text{if } \kappa(y) = \textit{safe} \\ \textit{cutable} & \text{if } \kappa(y) \in \{\textit{free}, \textit{cutable}\} \end{cases}$$

$$\llbracket x := m(\vec{y}) \rrbracket \kappa = \kappa \left[ \begin{array}{l} \textit{dependants}(y_i) \cup \{y_i\} \mapsto \perp, \text{ if } (\beta_i = \textit{free}) \\ \textit{dependants}(y_i) \mapsto \perp, \text{ if } (\beta_i = \textit{cutable}) \end{array} \right] \left[ x \mapsto \textit{free} \right]$$

(assumption:  $m$ 's signature is *free*  $m(\vec{\beta})$ . Return value is always *free*)

メソッド呼び出し:

実引数は *qualifier* に従うもの  
かつ *safe* でないなら領域が重ならない  
適用後は *free/cutable* 変数は使用不能  
戻り値は *free*

*free* なら

「オブジェクトが参照しうる  
すべてのオブジェクト」を  
保持する変数が使用不能になる

## 4. Isolation Capability Checking

# Transfer functions

**cut operator:**

free, cuttable のみ cut 可能  
cut した結果は free

---

$$\llbracket x := \text{cut}(y.f) \rrbracket \kappa = \text{precondition} : \kappa(y) \in \{\text{free}, \text{cuttable}\} \\ \kappa[x \mapsto \text{free}]$$

---

$$\llbracket \text{return } x \rrbracket \kappa = \text{precondition} : \kappa(x) = \text{free} \wedge \forall i (\alpha_i = \text{cuttable} \implies \text{disjoint}(x, p_i)) \\ \kappa \text{ (no change)}$$

---

**return:**

返す変数は free

かつ cuttable な引数がある場合は

その引数が指す領域との共通部分があってはならない

## 4. Isolation Capability Checking

# Soundness

※ formal proof は future work

- ❖ 基本的には shape analysis から “heap-sharing” を除いたものの正しさに基づく
- ❖ 加えて次を保証しなければならない
  - ❖ 関数呼び出し後に、free として渡したデータが使用されないこと
  - ❖ 任意の操作がメッセージの木構造を保存し、メッセージの root だけが free になること

プログラムのある点において、free なデータは  
1つのメソッドからのみアクセス可能 (= 1つの actor からのみアクセス可能)

## 5. まとめ

# まとめ

- ❖ Zero copy messaging を実現するための言語と静的ヒープ解析手法を提案
  - ❖ メッセージ型
  - ❖ メッセージへのアクセス権限 (capability) の付与
  - ❖ 静的ヒープ解析による capability 検査